



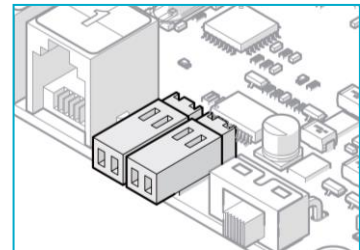
## ★ RIJ MAAR

De mBot heeft wielen, dus kan ook rondrijden. Kan jij hem besturen met je toetsenbord?

### DE MOTOREN

De mBot heeft 2 motoren die de wielen aandrijven. Kan je ze vinden op de mBot? Deze motoren zijn aangesloten op de M-poorten.

Je kan de motoren tegelijkertijd aansturen met dit blokje in mBlock.



run forward at speed 0

Je kan de motoren apart bedienen met dit blokje.

wijzig motor M1 snelheid naar 0

### 💡 SNELHEID?

Je kan als snelheid de waarden 0, 50, 100 en 255 kiezen. Je kan ook zelf een waarde intypen, zolang ze maar tussen 0 en 255 ligt. Het ingegeven getal is niet echt een waarde, maar eerder een schaal. 0 geeft aan dat de motoren stil staan, terwijl 255 staat voor de maximale snelheid.

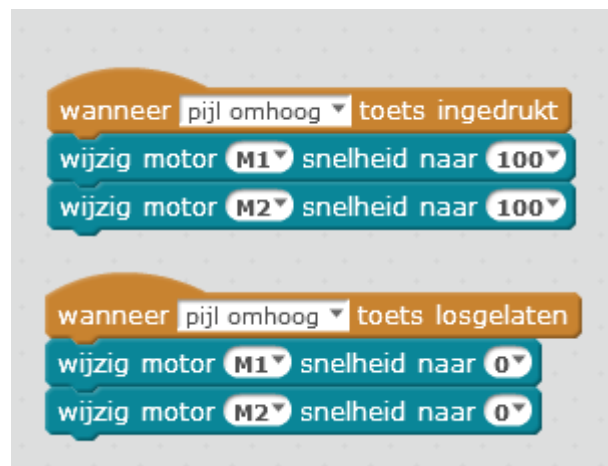
Je kan ook een negatieve waarde ingeven. Dan draait de motor andersom.



## DE CODE

Wanneer je de mBot vooruit wil laten rijden, heb je 2 stukken code nodig: één voor het indrukken van de pijl-omhoog en één voor het loslaten van de pijl-omhoog. Waarom is dit?

Een mogelijke oplossing is de volgende:



Kan je er nu ook voor zorgen dat we achteruit kunnen rijden en naar links en rechts kunnen sturen?

## DE MOGELIJKHEDEN ZIJN EINDELOOS

Je kan dit nu combineren met de ultrasone sensor. Zo kan je ervoor zorgen dat de mBot nergens tegenaan kan rijden.